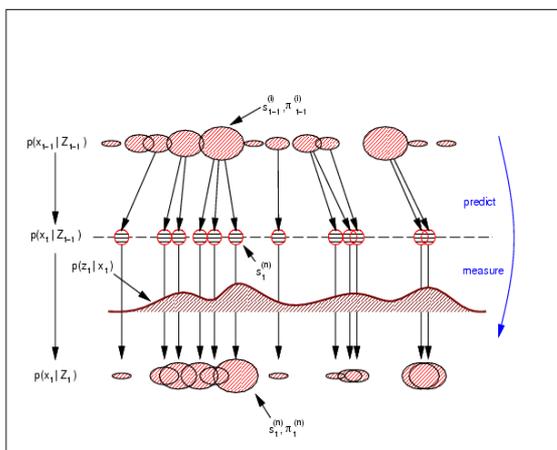




# Tesi di Laurea

## Tracking algorithms (Particle Filters vs Kalman filter)

I Particle Filters hanno recentemente conquistato un largo consenso come stimatori per problemi non lineari. L'obiettivo di questa tesi è la verifica delle loro prestazioni in applicazioni di computer vision rispetto ad altri algoritmi (es. Kalman filter).



**PROF. GIAN LUCA FORESTI E-MAIL: FORESTI@DIMI.UNIUD.IT**