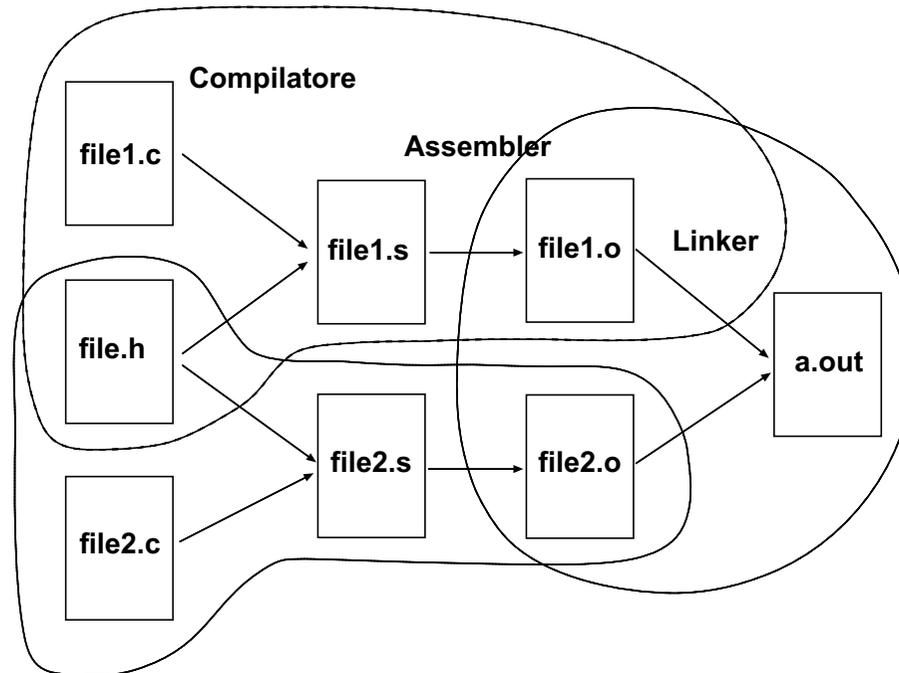


Il comando `make`

- Sviluppando programmi complessi, si è spesso portati a suddividere il codice sorgente in diversi file. La fase di compilazione quindi richiede maggior tempo, anche se le modifiche apportate riguardano soltanto una piccola parte dell'intero progetto.
- Il comando `make` è uno strumento che aiuta il programmatore nella fase di sviluppo, tenendo traccia delle modifiche apportate e delle dipendenze fra i vari file, ricompilando soltanto quanto necessario.
- Per produrre un eseguibile da un programma C sono necessari tre passi compiuti dai seguenti moduli:
 1. Compilatore (fase preceduta dall'invocazione del preprocessore): converte il codice sorgente in linguaggio Assembly (linguaggio di basso livello).
 2. Assembler: converte il codice in linguaggio Assembly in linguaggio macchina (direttamente eseguibile dal processore).
 3. Linker: “collega” il codice macchina prodotto dalla fase precedente a quello delle funzioni di libreria utilizzate nel programma (e.g., `printf`).

Compilazione con più file sorgente

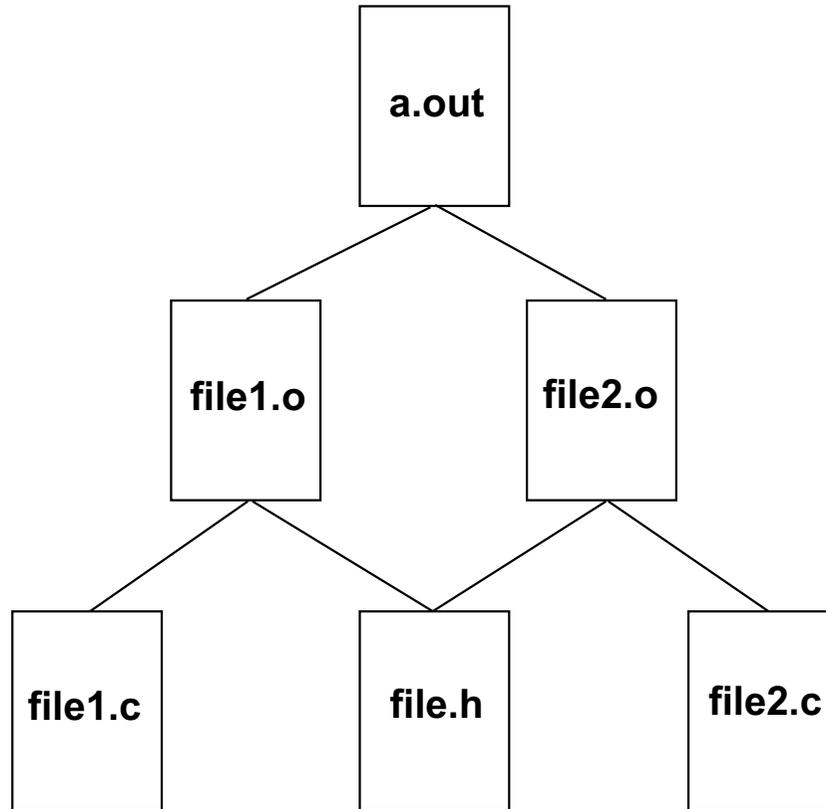


Si può pensare all'intero processo come al risultato dell'esecuzione dei comandi seguenti:

```
> cc -c file1.c  
> cc -c file2.c  
> cc file1.o file2.o
```

N.B.: eseguendo il compilatore con l'opzione `-c` il processo si ferma dopo l'esecuzione dell'Assembler, producendo i file con estensione `.o` invece dell'eseguibile `a.out`.

Grafo delle dipendenze



Il grafo mette in luce le dipendenze fra i vari file (e.g., `file2.o` dipende sia da `file.h` che da `file2.c`). Quindi, in caso di modifiche a quest'ultimo, percorrendo il grafo verso l'alto notiamo che devono essere aggiornati anche `file2.o` e `a.out`, mentre i rimanenti file vengono lasciati inalterati.

II Makefile

- Il grafo delle dipendenze viene codificato in un file di testo chiamato `Makefile` che risiede nella stessa directory dei file sorgente.

- Esempio di `Makefile`:

```
a.out: file1.o file2.o
    cc file1.o file2.o
file1.o: file.h file1.c
    cc -c file1.c
file2.o: file.h file2.c
    cc -c file2.c
```

- Un `Makefile` è composto da regole specificate dalla seguente sintassi (l'ordine delle regole non è importante):

```
target : source file(s)
    command
```

Importante: `command` deve essere preceduto da un `<Tab>`

- Il comando `make` controlla le date di ultima modifica dei file. Ogni volta che un file (`source`) ha una data di modifica più recente di quella dei file che da esso dipendono (`target`), questi ultimi vengono aggiornati eseguendo i comandi specificati nelle regole del `Makefile`.

Utilizzo di make

Se le regole sono memorizzate in un file chiamato Makefile o makefile è sufficiente digitare il comando `make` seguito dal target che si vuole aggiornare (altrimenti si deve usare l'opzione `-f` per specificare il file corretto).

Se non si specifica alcun target, viene eseguito automaticamente il primo (per questo solitamente la prima regola è quella che permette di ottenere il risultato finale).

Esempio:

```
a.out: file1.o file2.o
    cc file1.o file2.o
file1.o: file.h file1.c
    cc -c file1.c
file2.o: file.h file2.c
    cc -c file2.c
clean:
    rm -f *.o a.out
```

La prima esecuzione di `make` lancia i seguenti comandi:

```
> cc -c file1.c
> cc -c file2.c
> cc file1.o file2.o
```

Il comando `make clean` provoca **sempre** l'esecuzione di `rm -f *.o a.out` in quanto `clean` è un target senza dipendenze.

Le macro di make

Il comando `make` consente di definire ed utilizzare delle macro per memorizzare dei valori. Ad esempio:

```
OBJECTS = file1.o file2.o
```

La macro può in seguito essere espansa utilizzando la sintassi `$(OBJECTS)`.

Esempio:

```
OBJECTS = file1.o file2.o
```

```
a.out: $(OBJECTS)
```

```
    cc $(OBJECTS)
```

```
file1.o: file.h file1.c
```

```
    cc -c file1.c
```

```
file2.o: file.h file2.c
```

```
    cc -c file2.c
```

I valori di una macro possono anche essere specificati da linea di comando:

```
make 'OBJECTS=file1.o file2.o'
```

sovrascrivendo l'eventuale valore assegnato alla macro nel Makefile.

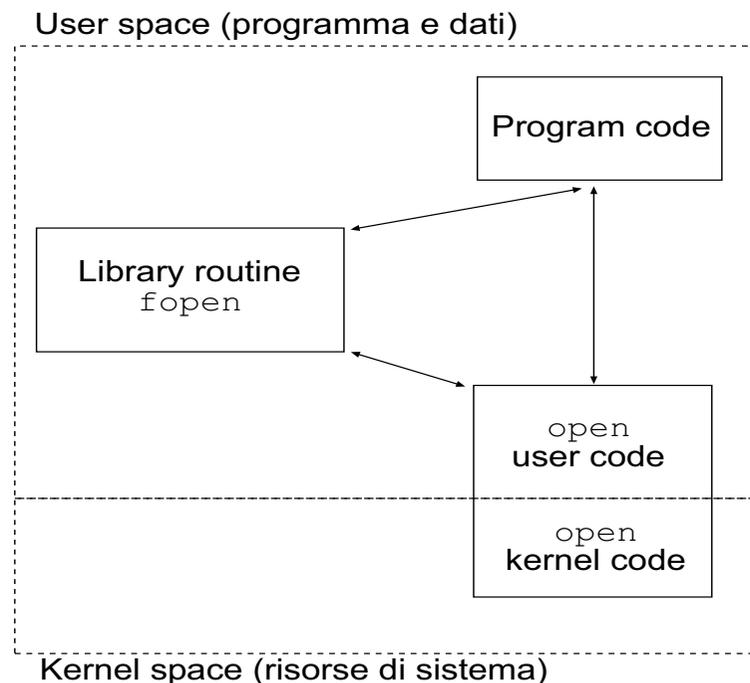
Macro predefinite

Esistono delle macro predefinite di uso comune:

- `CC` specifica il compilatore C da utilizzare (default: `cc`);
- `CFLAGS`: opzioni di default da passare al compilatore;
- `$@` nome del target corrente;
- `$?` lista dei file sorgente (prerequisiti) della regola corrente che hanno una data più recente del target;
- `^` lista dei file sorgente (prerequisiti) della regola corrente.

La programmazione di sistema

- Il kernel è la parte di Unix che corrisponde al sistema operativo vero e proprio: è sempre residente in memoria e gestisce sia i processi che l'I/O.
- La programmazione di sistema consiste nell'utilizzare l'interfaccia di **system call** fra il kernel e le applicazioni che girano sotto Unix.
- Tutti i programmi che girano sotto Unix in ultima analisi fanno uso di tale interfaccia; anche le librerie di sistema si appoggiano sulle system call.



System call

- Per i programmi C che utilizzano le system call queste ultime si comportano come delle funzioni. Ogni system call ha un prototipo; ad esempio:

```
pid_t fork(void);
```

e può essere utilizzata come una funzione di libreria od una funzione definita dall'utente:

```
pid_t pid;  
pid = fork();
```

- Convenzionalmente le system call restituiscono un valore negativo (tipicamente -1) per indicare che è avvenuto un errore.
- Esistono vari tipi di system call relative a:
 - controllo di processi,
 - gestione di file,
 - comunicazione tra processi,
 - segnali.

Controllo di processi

- `getpid`, `getppid`, `getgrp` ecc.: forniscono degli attributi dei processi (PID, PPID, gruppo ecc.).
- `fork`: crea un processo figlio duplicando il chiamante.
- `exec`: trasforma un processo sostituendo un nuovo programma nello spazio di memoria del chiamante.
- `wait`: permette la sincronizzazione fra processi; il chiamante “attende” la terminazione di un processo correlato.
- `exit`: termina un processo.

La system call fork (I)

- Il prototipo è
`pid_t fork();`
dove `pid_t` è un tipo speciale definito in `<sys/types.h>` e, solitamente, corrisponde ad un tipo intero.

- Il tipico esempio di chiamata è il seguente:

```
#include <unistd.h> /* include la definizione di pid_t */
```

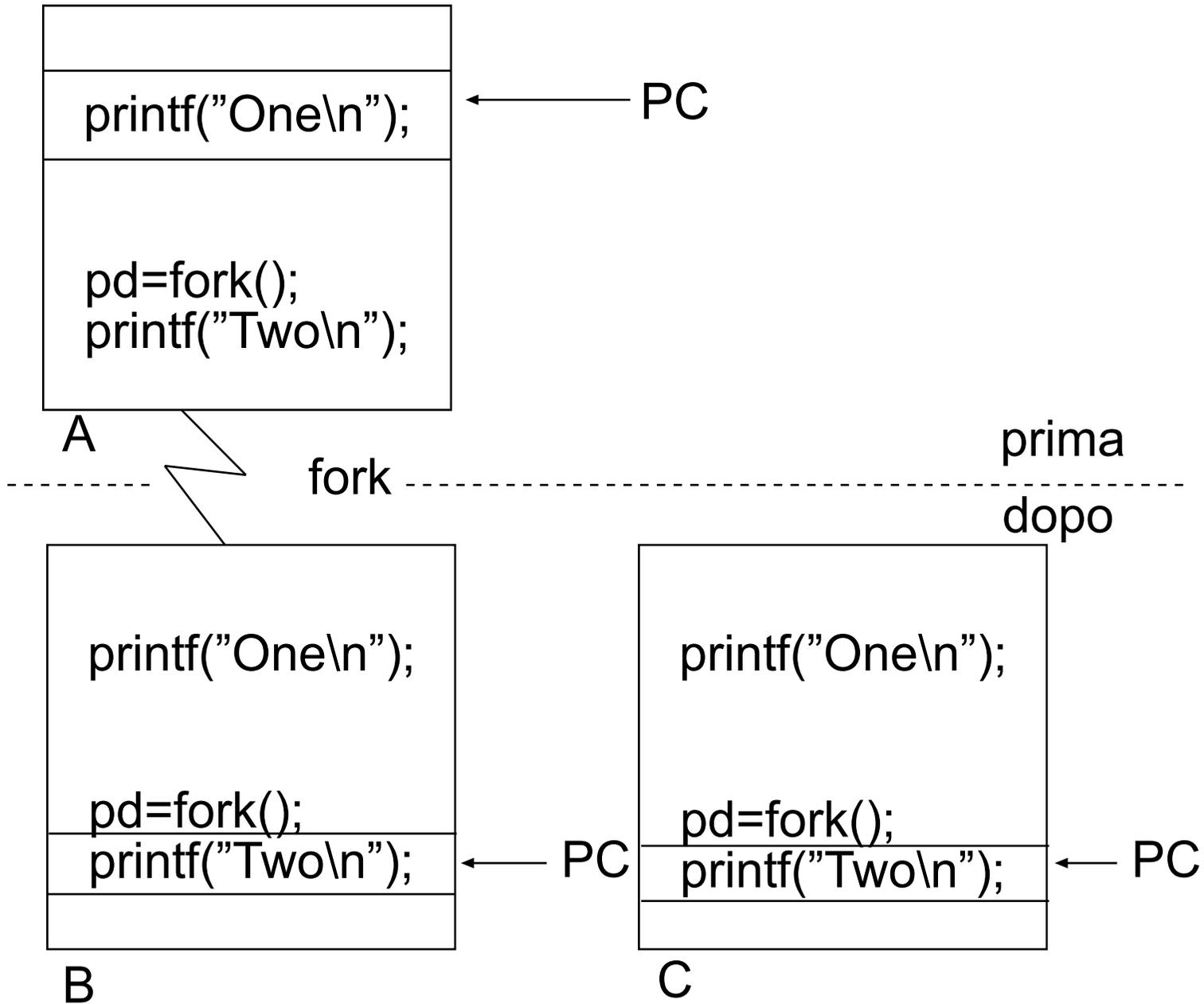
```
pid_t pid;
```

```
...
```

```
pid=fork();
```

- Il valore restituito da `fork` serve a distinguere tra processo genitore e processo figlio; infatti al genitore viene restituito il PID del figlio, mentre a quest'ultimo viene restituito 0.
- Il processo figlio è letteralmente una copia del padre (se si eccettua il PID diverso); infatti i valori delle variabili del figlio avranno gli stessi valori di quelle corrispondenti del padre. Tuttavia, siccome i due processi occupano fisicamente aree diverse di memoria, variazioni nelle variabili dell'uno non influenzano le variabili dell'altro, a meno che non siano dei descrittori di file.

La system call fork (II)



Esempio di utilizzo di fork

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

main()
{
    pid_t pid;

    printf("Un solo processo con PID %d.\n", (int) getpid());
    printf("Chiamata a fork...\n");

    pid=fork();

    if(pid == 0)
        printf("Sono il processo figlio (PID: %d).\n", (int) getpid());
    else if(pid>0)
        printf("Sono il genitore del processo con PID %d.\n", pid);
    else
        printf("Si e' verificato un errore nella chiamata a fork.\n");
}
```


Esempio di utilizzo di `execl`

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

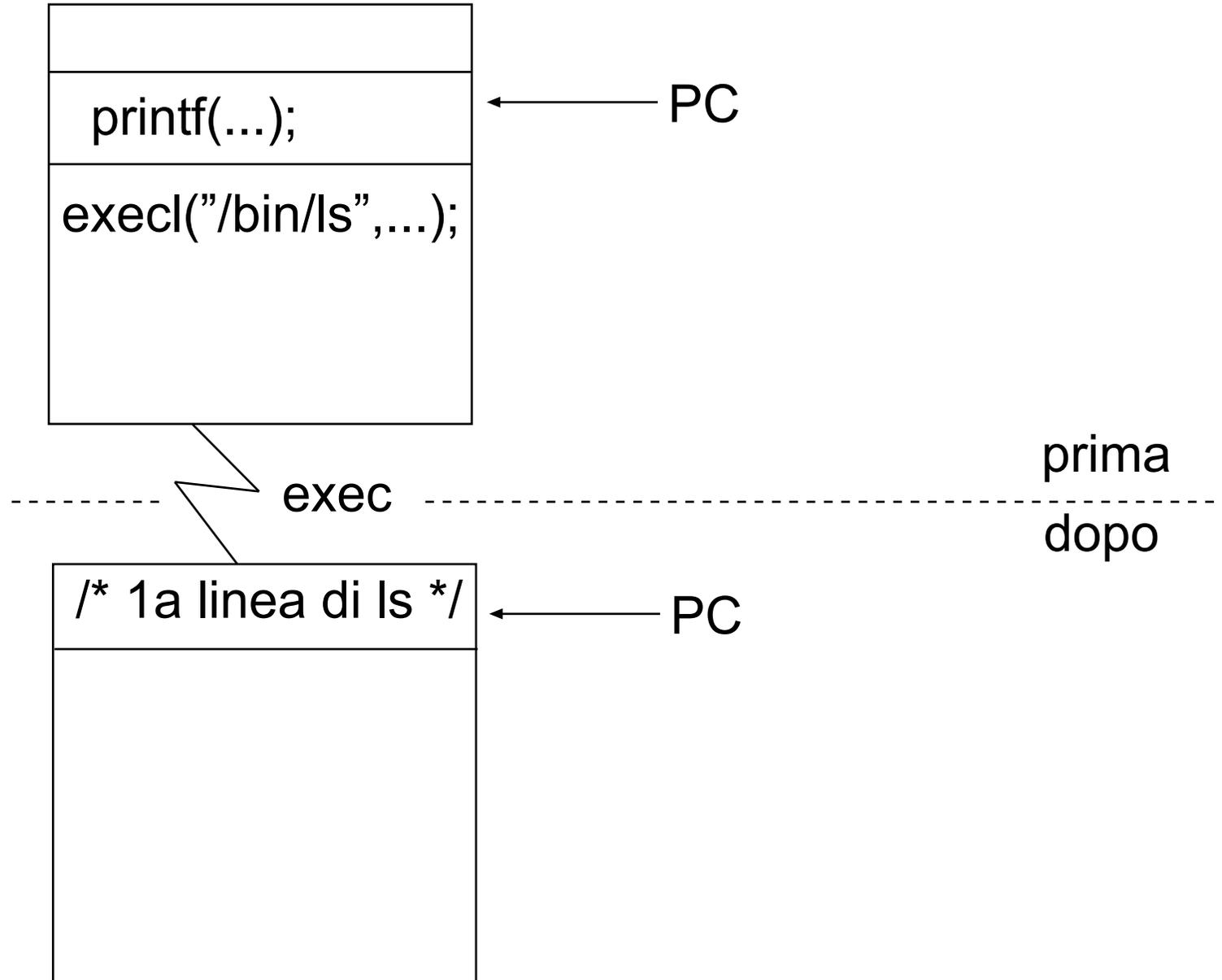
main()
{
    printf("Esecuzione di ls\n");

    execl("/bin/ls", "ls", "-l", (char *)0);

    perror("La chiamata di execl ha generato un errore\n");
    exit(1);
}
```

Si noti che `execl` elimina il programma originale sovrascrivendolo con quello passato come parametro. Quindi le istruzioni che seguono una chiamata a `execl` verranno eseguite soltanto in caso si verifichi un errore durante l'esecuzione di quest'ultima ed il controllo ritorni al chiamante.

Esempio di utilizzo di `exec1`



Utilizzo combinato di `fork` e `exec` (I)

L'utilizzo combinato di `fork` per creare un nuovo processo e di `exec` per eseguire nel processo figlio un nuovo programma costituisce un potente strumento di programmazione in ambiente Unix:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
```

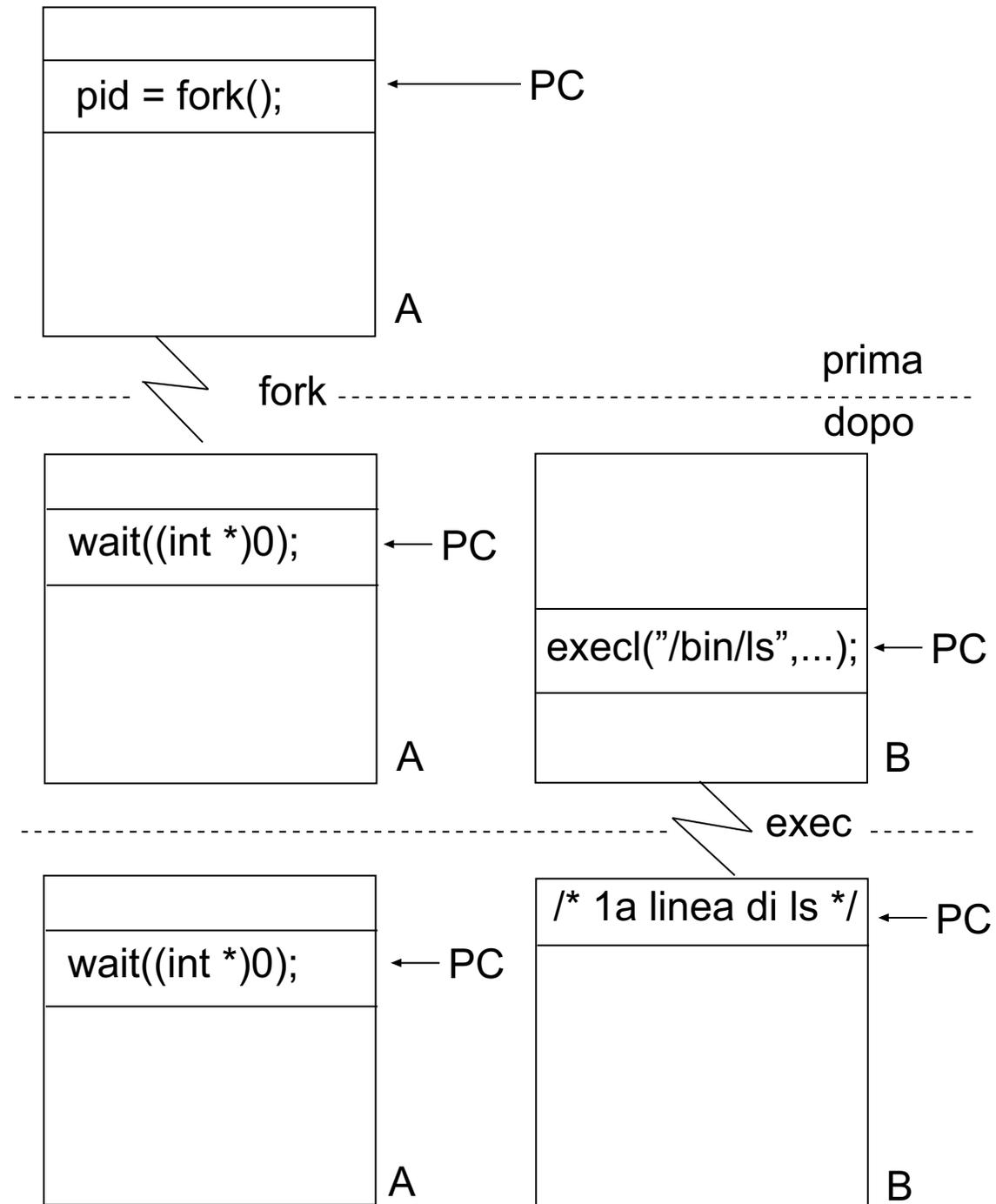
```
void fatal(char *s)
{
    perror(s);
    exit(1);
}
```

Utilizzo combinato di fork e exec (II)

```
main()
{
    pid_t pid;

    switch(pid = fork()) {
        case -1:
            fatal("fork failed");
            break;
        case 0:
            execl("/bin/ls", "ls", "-l", (char *)0);
            fatal("exec failed");
            break;
        default:
            wait((int *)0);
            printf("ls completed\n");
            exit(0);
    }
}
```

Utilizzo combinato di fork e exec (III)



Esercizi

- Scrivere un programma C che prende in input sulla linea di comando tre parametri `file1`, `file2`, `file3` ed esegue la seguente lista di comandi Unix:
`cp file1 file2`
`sort file2 -o file3`
`cat file3`
- Scrivere un programma C (chiamandolo `run.c`) che esegue quanto passato sulla linea di comando. Ad esempio:
`> run ls -l`
`> run wc -c`
...