

1. Sia dato il sistema scalare

$$\tau \dot{y}(t) = -y(t) + f(v(t))$$

dove  $f$  è una funzione dispari strettamente crescente (caratteristica distorta) che si vuole rendere lineare applicando una retroazione del tipo  $v = -\kappa(y - \alpha u)$ , dove  $\alpha > 0$  è un coefficiente assegnato. Si assuma che  $f^{-1}$ , funzione inversa di  $f$  sia tale che  $|f^{-1}(y)| \leq L|y|$ . Sia  $\bar{y}$  è l'uscita di equilibrio rispetto a  $\bar{u}$ . Si dimostri che per  $k > 0$  grande la caratteristica statica di equilibrio diventa "quasi lineare" ovvero che l'indice di linearità  $|\bar{y} - \alpha \bar{u}|/|\bar{y}|$  diventa arbitrariamente piccolo.

2. Dato il sistema con funzione di trasferimento  $F(s)$  con un regolatore in retroazione  $K(s)$  dove

$$F(s) = \frac{1}{s^2 - 1}, \quad K(s) = \alpha + \beta s + \gamma \frac{1}{s}$$

determinare  $\alpha \beta \gamma$  in modo che i poli del sistema ad anello chiuso siano  $-1, -2, -3$ .

3. Si consideri il sistema  $\dot{x}(t) = Ax(t)$ ,  $x(t) \in R^4$  dove

$$A = \begin{bmatrix} -2 & -1 & 3 & -1 \\ 1 & -2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -3 & -1 \\ -1 & 2 & 1 & -3 \end{bmatrix}$$

Si verifichi che tale sistema, per opportune condizioni iniziali, ammette una soluzione  $x(t)$  tale che  $x_1(t) = x_2(t) = x_3(t) = x_4(t) = f(t)$ .

4. Come è fatta la risposta forzata all'ingresso test  $e^{\sigma t}$  di un sistema  $F(s)$  che ha un polo semplice in  $\sigma$ ? Nota:  $F$  può essere scritta nella forma

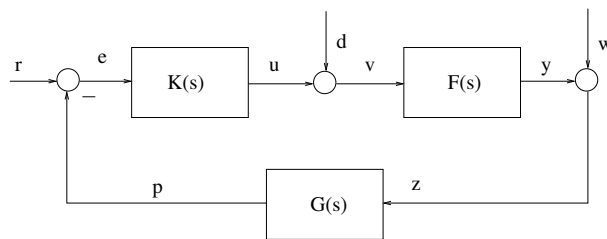
$$F(s) = \frac{\mu}{s - \sigma} + \hat{F}(s), \quad \text{con } \hat{F}(\sigma) \neq \infty.$$

5. Con riferimento alla figura, si assuma  $d = 0$ ,  $w = 0$ ,  $G(s) = 1$ ,  $K(s) = \kappa$  e

$$F(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 5}$$

(dunque  $u(s) = -\kappa(y(s) - r(s))$ ). Si consideri il gradino  $r(t) = 1$  con condizioni iniziali  $x(0) = 0$ . Siano  $e_\infty = \lim_{t \rightarrow \infty} e(t)$  e  $u_\infty = \lim_{t \rightarrow \infty} u(t)$ . Si determini l'insieme dei valori di  $\kappa$  per cui i limiti esistono e per cui si hanno entrambe le condizioni  $|e_\infty| \leq 1/10$  e  $|u_\infty| \leq 4$ .

6. Si consideri lo schema di retroazione in figura, con  $K$ ,  $F$  e  $G$  proprie. Si dimostri che se almeno



una delle funzioni di trasferimento  $F$   $G$  o  $K$  è strettamente propria allora ogni funzione ad anello chiuso è propria (loop ben posto). La cosa non è vera se le funzioni sono tutte debolmente proprie. Si faccia vedere con un esempio prendendo  $F$  e  $K$  del primo ordine debolmente proprie e  $G = 1$  che per valori critici dei parametri si può ottenere una funzione di trasferimento ad anello chiuso impropria.

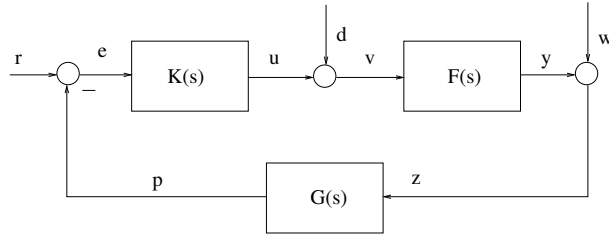
**Nota:** alcuni esercizi potrebbero essere non solubili. In tal caso spiegare perchè.

**Provetta di Controlli Automatici 1 a.a. 2006/07 – Gestionali**

1. Trovare le matrici  $A$ ,  $B$ ,  $C$  e  $D$  di un sistema che abbia come funzione di trasferimento

$$F(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}$$

2. Si consideri lo schema in retroazione riportato in figura

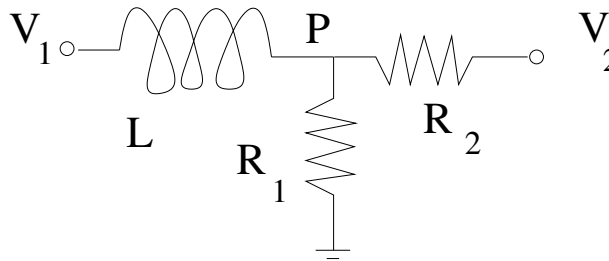


con  $G(s) = 1$

$$F(s) = \frac{1}{s^3 + 1}, \quad K(s) = \kappa \frac{s + \alpha}{s + \beta}$$

Determinare  $\alpha$ ,  $\beta$  e  $\kappa$  in modo che il sistema ad anello chiuso sia asintoticamente stabile.

3. Dimostrare che se la matrice  $A$  è singolare ( $\det(A) = 0$ ) allora il sistema  $\dot{x}(t) = Ax(t)$  non può essere asintoticamente stabile. Per sistemi a tempo discreto l'affermazione è vera?
4. Si consideri il circuito in figura dove  $V_1(t) = \bar{V}_1 \cos(\omega t)$ . Si determini una funzione  $V_2(t)$  in modo



tale che, a regime, la tensione nel punto  $P$  sia identicamente nulla. (Suggerimento  $V_2(t)$  deve essere di tipo armonico .... vale la sovrapposizione degli effetti).

5. Si consideri il sistema

$$\begin{aligned} \dot{x}_1(t) &= -B[x_2(t) + (x_1(t) - 1)^3 - (x_1(t) - 1) - 1] \\ \dot{x}_2(t) &= [x_1(t) - \sqrt{x_2(t)}u(t)]/B \\ y(t) &= x_2(t) - (x_1(t) - 1)^3 + (x_1(t) - 1) + 1 \end{aligned}$$

Si calcoli la coppia di equilibrio  $(\bar{x}, \bar{u})$  corrispondente a  $\bar{x}_1 = 1$ . Si calcoli l'uscita di equilibrio. Si dica per quali valori di  $B > 0$  il sistema linearizzato in tale punto di equilibrio è stabile asintoticamente.

6. Nell'esercizio precedente si consideri  $B = 1$  e il regolatore  $v(t) = u(t) - \bar{u} = k(y(t) - \bar{y})$ . per quali valori di  $k$  si ha stabilità asintotica ad anello chiuso?

**Nota:** alcuni esercizi potrebbero essere non solubili. In tal caso spiegare perchè.